

馬達與感測器教具平台

與

程式設計演算法及流程圖

bit.ly/NKNUBLOCK

教材來源

FabLab-University

課程圖書館 [總恆星基地]

類別：

程式及數位控制技術類

標題：

關鍵字搜尋

搜尋

課程類別	發佈單位	標題	發表日期
程式及數位控制技術類	國立高雄師範大學中心 基地	程式流程圖教學公版教材(修訂版v1)	2019.09.27
程式及數位控制技術類	國立高雄師範大學中心 基地	NKNUBLOCK 安裝檔	2019.08.22
程式及數位控制技術類	國立高雄師範大學中心 基地	NKNUBLOCK網路架構	2019.08.14
程式及數位控制技術類	國立高雄師範大學中心 基地	NKNU-Scratch-WiFi 創意發想空間環境建置手冊 朱建華老師(教育部)	2018.11.22
程式及數位控制技術類	國立高雄師範大學中心 基地	NKNU-Scratch-WiFi 數位教室環境建置手冊 朱建華老師(教育部)	2018.11.22

情境任務VS電腦邏輯

你過來



- 1.叫我嗎？
- 2.誰叫我？
- 3.要過去嗎？
- 4.起身
- 5.選擇前進路線
- 6.前進
- 7.停止



偵測聲音、判斷語意
偵測影像、判斷影像
要過去嗎？
起身
偵測影像、決定路徑
前進
.....

情境分析

- **情境分析**：在老師與學生的「**問與答**」中，確認學生對主題情境的邏輯程序的了解，是一種運算思維的訓練。
- 情境分析結果的記錄整理工具：
 - 情境流程圖
 - 演算法步驟或虛擬碼
 - 程式流程圖

讓LED慢慢變亮

• 情境分析

提問	記錄
1. 讓LED變亮就是改變LED的什麼？	LED的亮度(light) , PWM數值
2. 一開始LED亮度是多少？	亮度=0 , 或light=0
3. LED最亮可以多亮？	亮度=255 , 或light=255
4. 每次亮度改變多少？	增亮=5, 或w=5
5. 慢慢變亮的意思是每次改變後要...？	等待 , 0.1秒
6. LED接在哪個腳位？	紅 D9、綠 D10、藍D11

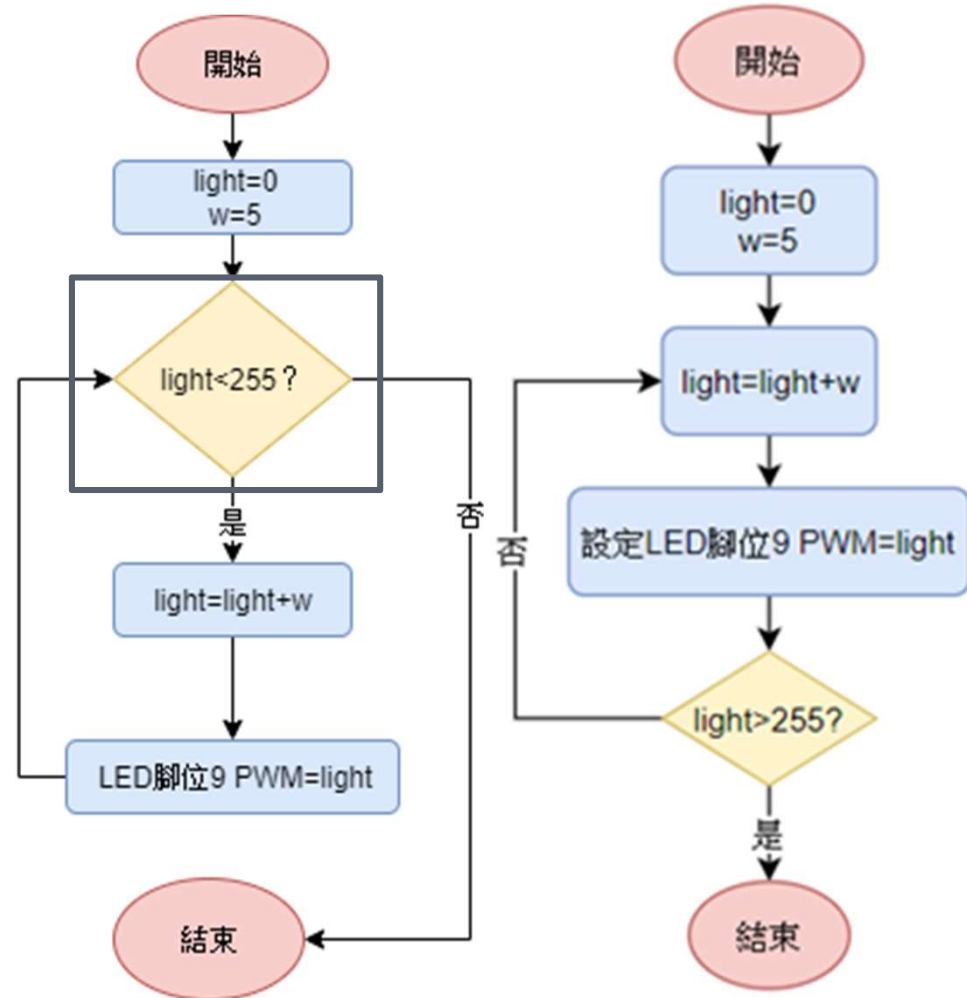
• 演算法步驟

1. 設定light=0
2. 設定w=5
重複直到 light > 255
3. light+w
4. 等待0.1秒
5. 設定D9的PWM為light
6. 重複結束

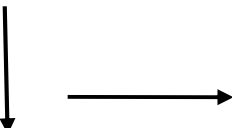
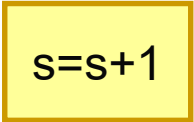
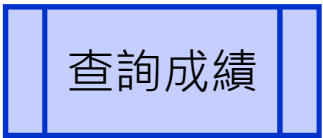
讓LED慢慢變亮程式範例



讓LED亮慢慢變亮程式與流程圖



流程圖符號(1)

符號	名 稱	意 義	範 例
	開始 (Start) 終止 (End)	表示程式的開始 或結束	
	路徑(Path)	表示流程進行的 方向	
	決策判斷 (Decision)	針對某一條件進 行判斷	
	處理(Process)	表示執行或處理 某一項工作	
	副程式 (Subroutine)	用以表示一群已 經定義流程的組 合	

讓LED慢慢變亮延伸

1. 在程式底下加上讓LED慢慢變暗，並且重複變亮、變暗的過程。
2. 讓紅、綠、藍三色輪流出現，不要讓程式變得太長。

● 讓LED慢慢變暗

- 01 設定light=255
- 02 設定w=-5
- 03 重覆直到light = 0
- 04 light+w
- 05 等待0.1秒
- 06 設定D9的PWM為light
- 07 結束重覆

● 讓三色輪流出現

- 01 設定pin=9
- 02 重覆3次
- 03 設定light=0
- 04 設定w=5
- 05 重覆直到light = 255
- 06 light+w
- 07 等待0.1秒
- 08 設定pin的PWM為light
- 09 重覆結束
- 10 pin+1
- 11 重覆結束

練習一 安全風扇

- 情境主題：安全風扇
- 情境目的：結合超音波感測器與風扇的運轉，利用超音波感測器感測到有人員接近時，可以快速將風扇立即停止，以保護人員的安全。
- 情境分析：
 - 1.設定超音波感測器與人員之間的距離為 H ，
 - 2.如果距離30公分以上，風扇高速運轉，綠燈亮(安全區)
 - 3.介於10~30公分 之間，風扇低速運轉，藍燈亮且發出嗶嗶聲響(警戒區)
 - 4.低於10公分，風扇立即停止且發出急促嗶嗶聲響，紅燈亮(危險區)。

情境分析時的提問

1. 風扇有什麼危險？
2. 這樣的危險跟距離有關，有什麼模組可以告訴我們距離，進而用來控制風扇？
3. 如何用距離控制風扇轉速？
 - a. 遠：
 - b. 中：
 - c. 近：
4. 除了改變風扇轉速外，還可以有其他的警告訊息嗎？可以有怎樣的警告訊息？

安全風扇演算法步驟

演算法步驟

1.讀取超音波感測器量測距離H

2.判斷 $H > 30$

2-1. 成立：風扇高速運轉，綠燈亮，執行後再回至步驟1

3.否則：

3-1. 不成立：再判斷 $10 < H < 30$

3-1-1. 成立：風扇低速運轉，藍燈亮
發出嗶嗶聲響，執行後再回至步驟1

3-2. 否則：

3-2-1. 不成立：再判斷 $H > 0$

3-2-1-1.成立：風扇停止，紅燈亮，發出急促嗶嗶聲響，執行後再回至步驟1

01 重覆執行

02 讀取超音波感測器量測距離H(超音波:A2、A3)

03 如果 $H > 30$

04 風扇高速運轉(speed=255)

05 綠燈亮(D10高，D9、D11低)

06 否則

07 如果 $10 < H < 30$

08 風扇低速運轉(speed=150)

09 藍燈亮(D11高，D9、D10低)

10 發出嗶嗶聲響(D0, 100毫秒)

11 否則

12 如果 $H > 0$

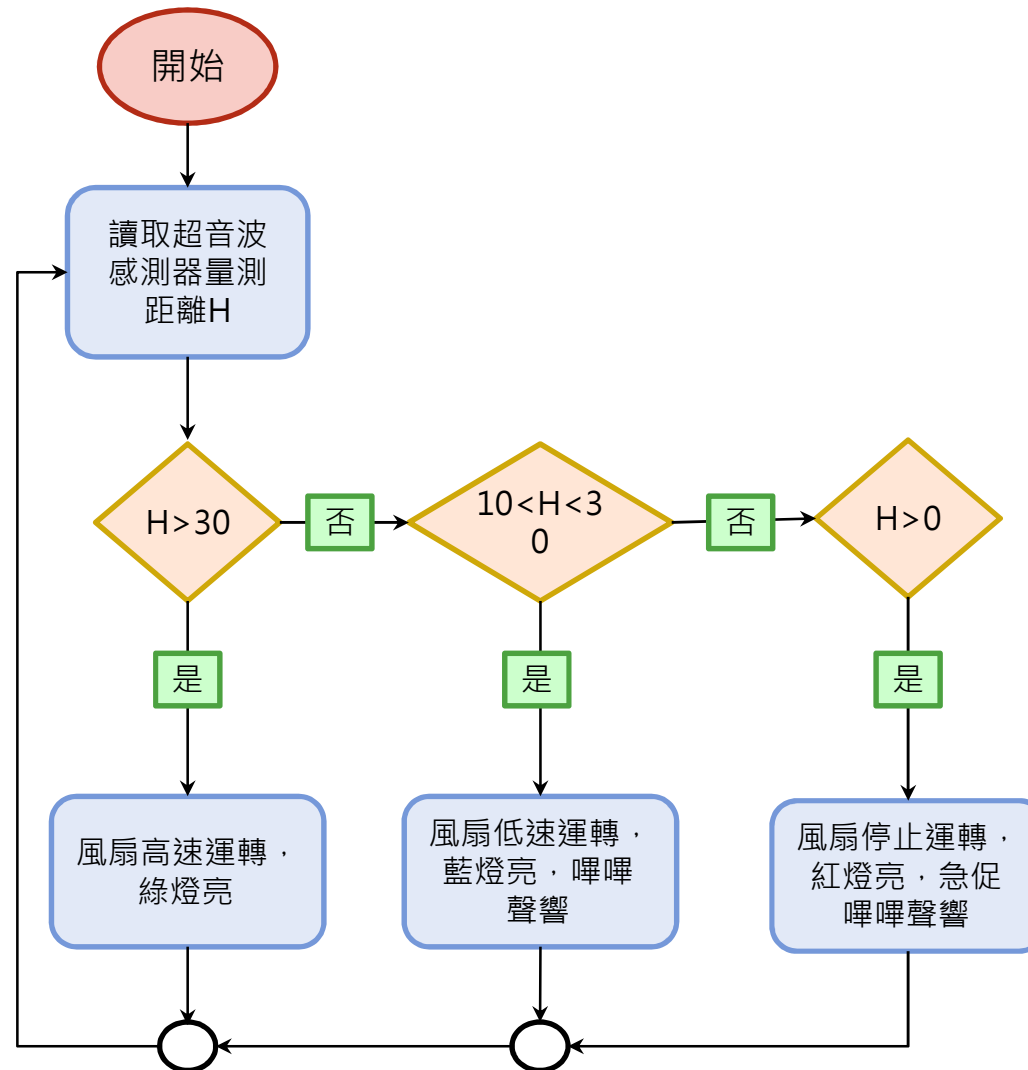
13 風扇停止(speed=0)

14 紅燈亮(D9高，D10、D11低)

15 發出急促嗶嗶聲響(La, 50毫秒)

16 結束重複

安全風扇流程圖



練習二 抽籤機

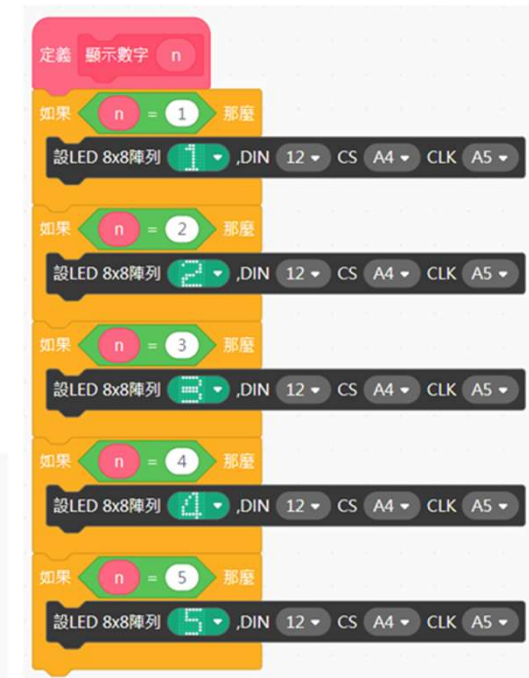
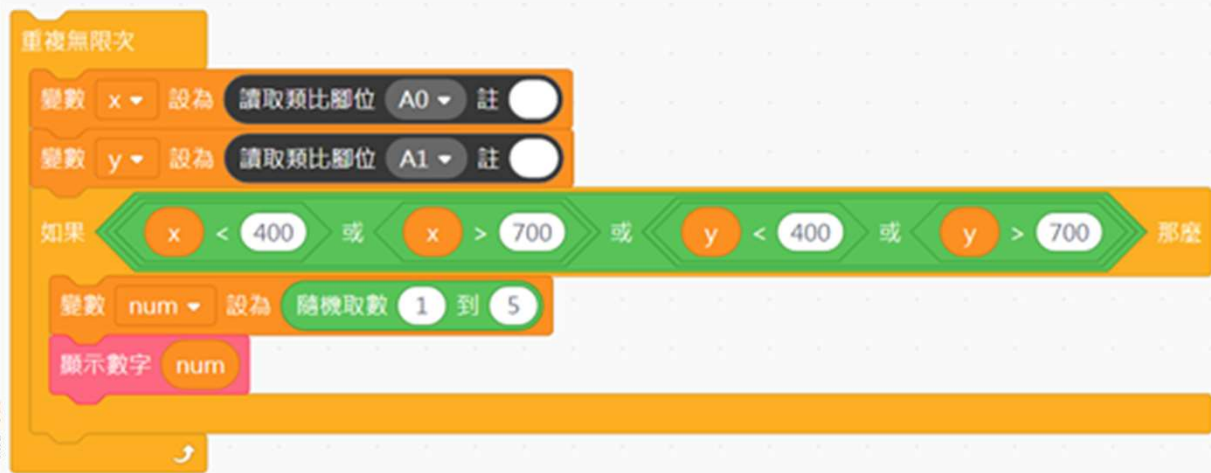
- 情境主題：抽籤機
- 情境目的：利用平板上的模組製作園遊會抽飛鏢數量的抽籤機。
- 情境分析：
 - 怎樣呈現數字？用哪一個模組？
 - 怎樣抽？用哪一個模組？方法？

練習二 抽籤機類型一

- 演算法步驟與流程圖：
 - 輸出：8X8 LED矩陣，顯示數字1~5
 - 輸入：搖桿，搖桿搖到任一個方向就開始隨機出現數字，放開搖桿後數字固定。

- 演算法與流程圖

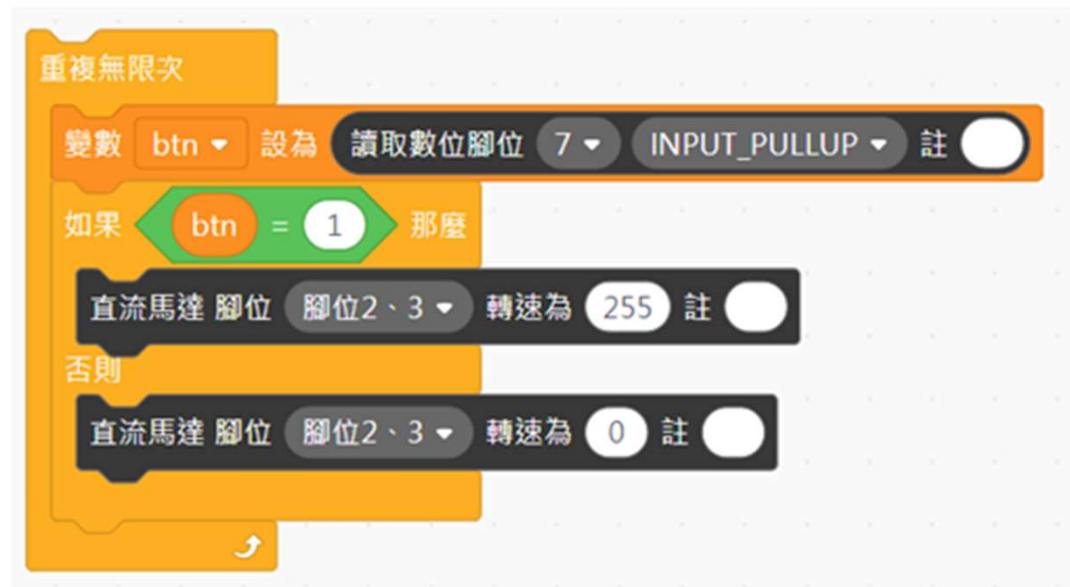
- 01 重覆執行
- 02 讀取搖桿A0為X
- 03 讀取搖桿A1為Y
- 04 如果X<400 或 X>700 或Y<400或Y>700
- 05 從1-5隨機選一個數num
- 06 8x8LED顯示num
- 07 結束重覆執行



練習二 抽籤機類型二

- 演算法步驟與流程圖：
 - 輸出：馬達，輪盤
 - 輸入：搖桿，按下按鈕後馬達開始轉動，直到放開按鈕後馬達停止，指針所指的數字就是抽籤數字。

01 重覆執行
02 讀取搖桿按鈕D7為btn
03 如果btn=1
05 馬達轉動(255)
06 否則
07 馬達停止(0)
08 結束重覆執行



抽籤機

這樣的設計會有什麼問題？

PHENAKISTOSCOPE(費納奇鏡)

- <https://makezine.com/projects/animated-records-phenakistoscopes/>
- <https://www.youtube.com/watch?v=oDvAqXUJhF4>
- <https://www.indiegogo.com/projects/4-mation-the-interactive-3d-zoetrope#/>



練習三 費納奇鏡

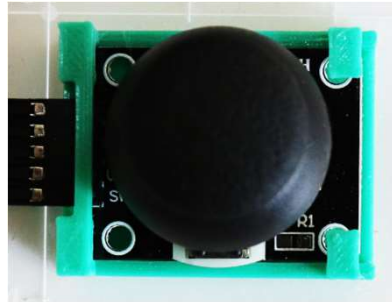
- 情境目的：使用搖桿調整直流減速馬達N20的轉速，讓圓盤上的圖形產生動畫效果。
- 情境分析：
 - 搖桿往左搖($X < 400$)降低馬達轉速，往右搖($X > 700$)提高馬達轉速。
 - 馬達轉速power範圍：50~255，不可超過這個範圍。
 - 轉速增加量diff：5

練習三 費納奇鏡

- 這樣設計會有什麼問題？如何改善？
 - 限制轉速最低不可超過50，最高不可超過255。
 - 降低轉速改變的速度，例如將增減量由5改為2；或每增減一次就暫停一下(0.2秒)
 - 每搖一次搖桿只能加或減一次轉速，必須放開搖桿回到中間，再次搖動後才能改變馬達轉速。



speed



$X < 400$

$X > 700$

-5

5

練習三 費納奇鏡(一)

- 演算法步驟與流程圖：

01 speed初值為150，mode初值為0

02 重覆執行

03 設定馬達轉速為speed

04 讀取搖桿A0為X

05 如果 $X < 400$ 且 $mode = 0$

06 $speed = speed - 5$

07 $mode = -1$

08 如果 $speed < 50$

09 $speed = 50$

10 如果 $X > 700$ 且 $mode = 0$

11 $speed = speed + 5$

12 $mode = 1$

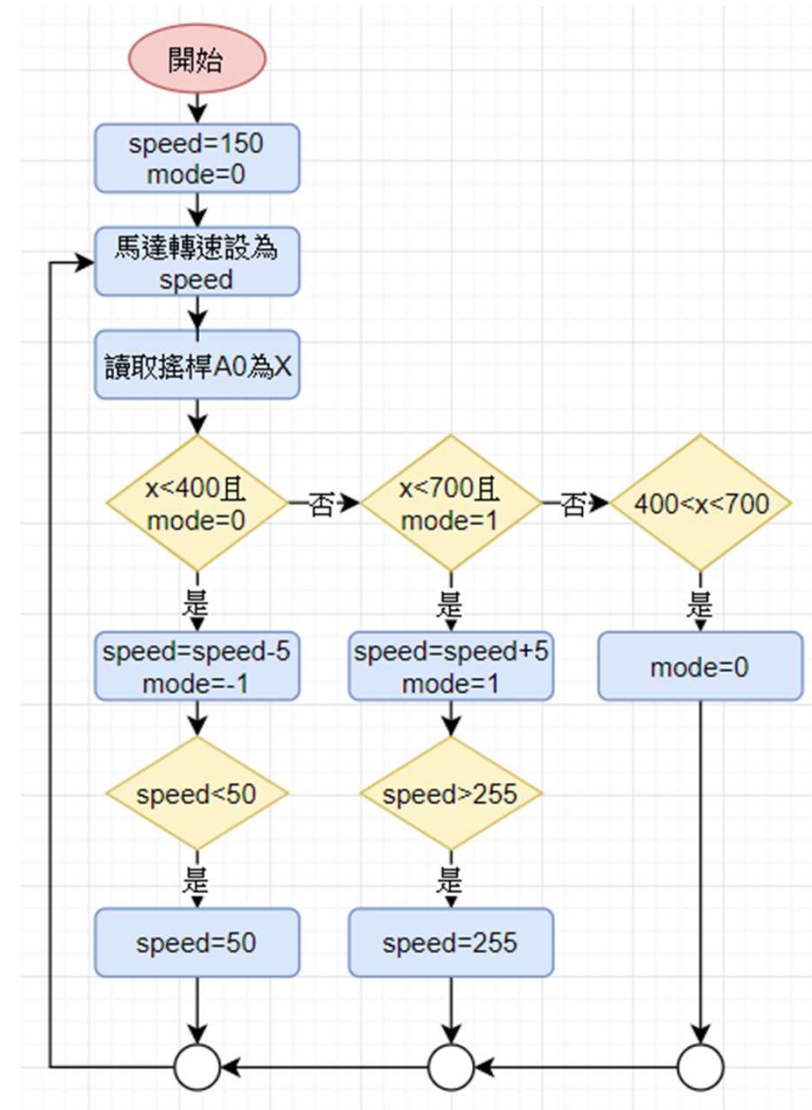
13 如果 $speed > 255$

14 $speed = 255$

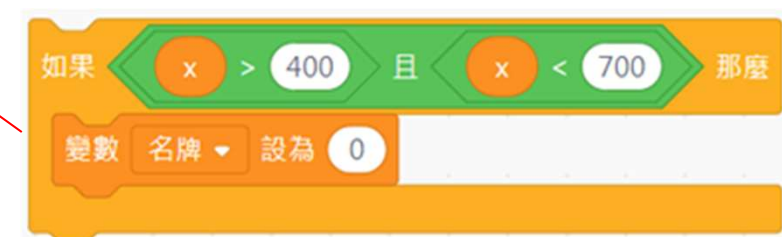
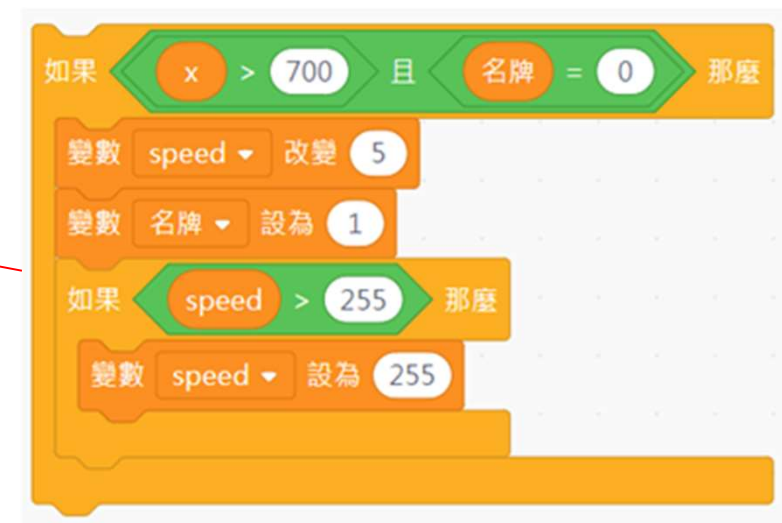
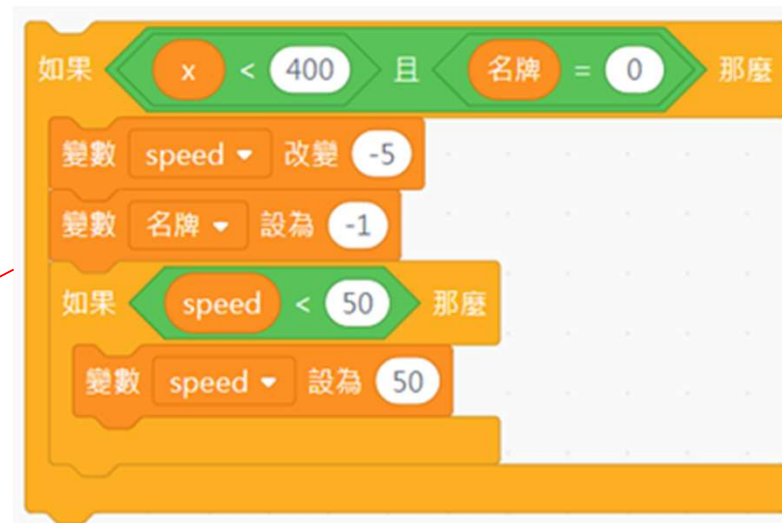
15 如果 $400 < X < 700$

16 $mode = 0$

17 結束重覆執行



練習三 費納奇鏡(一)程式範例



練習三 費納奇鏡(二)

- 情境目的：除了用搖桿調整馬達轉速，並讓燈條頻閃模擬影片的幀率(fps)
- 情境分析：
 - 30fps代表每秒30幀，也就是大約每33毫秒出現一個影格。
 - 讓燈條全亮1ms，熄滅32ms
 - 由於切換速度相當快，使用USB連線會跟不上，需將程式燒錄到Arduino Nano中。

練習三 費納奇鏡(二)

- 頻閃程式範例



練習四 樂曲演奏

- 情境任務：使用一個蜂鳴器積木播放一首曲子
- 情境分析：
 1. 樂曲以4個欄位存放在檔案「大黃蜂的飛行」中，分別是：
 - A. 音符：簡譜音階符號1~7
 - B. 八度：1為中央C所在八度，2為高一個8度，-1則為低一個8度
 - C. 升降音：+代表升半音，-代表降半音
 - D. 節拍：1為1拍，0.5為半拍，0.25為四分之一拍。
 2. 每個音的八度音頻率為倍數關係，例如中央A頻率為440，高一個8度A為880，低一個8度A為220。
 3. 每個音的頻率是前一個半音階的 $\sqrt[12]{2}$ 倍，約等於1.059463
 4. 讀取檔案中的樂曲資料，算出對應的頻率後，存放在清單中，可以降低演奏時的負擔。



練習四 樂曲演奏(一)—主程式

情境分析：從檔案讀取資料，計算出音符的頻率要花費許多時間，若要即時演奏會拖慢演奏速度，所以先把全部資料從檔案中讀出來，計算好，放入清單中，演奏時直接從清單中取出頻率與時間，就不會拖慢速度了。

演算法步驟：主程式

- 01 建立空白的「演奏頻率」清單與「演奏節拍」清單
- 02 如果「演奏頻率」清單長度=0
- 03 處理樂曲資料
- 04 播放樂曲

樂曲演奏(一)—主程式

The image shows a Scratch script on the left and a data table on the right.

Scratch Script:

- 當 旗幟被點擊 (When green flag is clicked)
- 如果 清單 演奏頻率 的長度 = 0 那麼 (If length of list '演奏頻率' is 0 then)
- 處理樂曲資料 (Process music data)
- 播放樂曲 (Play music)

Data Table:

	基頻	演奏頻率	演奏節拍
1	262	(empty)	(empty)
2	294		
3	330		
4	349		
5	392		
6	440		
7	494		
+ 長度 7 =			
		+ 長度 0 =	+ 長度 0 =

練習四 樂曲演奏(二)--處理樂曲資料

情境分析：樂譜檔中有音符、八度、升降、節拍四個欄位，每一列就是一個音的資料，我們要把這些資料**一列一列**讀出來，並設計音符資料的處理程序。

註：資料從第二列開始，音符=0時代表休止符，音符=9是檔案結尾。

演算法步驟：副程式**處理樂曲資料**



- 01 設定**列號**初值為2
- 02 設定**頻率**初值為0
- 03 設定**音符**初值為0
- 04 重複讀取樂曲資料檔案(**音符**、**八度**、**升降**、**節拍**)直到**音符**=9
- 05 如果 **音符**等於0
- 06 **頻率**=0
- 07 否則
- 08 **查出音符基頻(音符)**
- 09 **計算八度頻率(八度)**
- 10 **計算升降音頻率(升降)**
- 11 將算好的**頻率**加入「演奏頻率」清單
- 12 **節拍**直接加入「演奏節拍」清單
- 13 **列號**=**列號**+1

樂曲演奏副程式(二)：處理樂曲資料



有沒有更好的處理方法？

練習四 樂曲演奏(三)

查出音符基頻 音符

蜂鳴器 (Timer2) 在腳位 8 ▾ 播放音調,頻率為 Do,262 ▾

情境分析：從檔案中讀到的音符是1~7，怎麼知道它的頻率
演算法步驟：副程式查出音符基頻(note)

- 01 準備一個中央八度1~7的頻率清單，清單名稱為「**基頻**」，
頻率分別是：262,294,330,349,392,440,494
02 **頻率**=基頻清單的第**note**項



基頻	
1	262
2	294
3	330
4	349
5	392
6	440
7	494
+ 長度 7 =	

有沒有其它方式？

練習四 樂曲演奏(三)

計算八度頻率

八度

定義

計算八度頻率

octave

情境分析：

八度=2為高一個8度；八度=1為中央高度，八度=-1為低一個8度
同一個音，高一個8度頻率要*2，低一個8度頻率要/2

演算法步驟：副程式計算八度頻率(octave)

```
01 如果 octave > 0
02     重複 octave-1 次
03         頻率 = 頻率 * 2
04 否則
05     如果 octave < 0
06         重複 (octave*-1) 次
07         頻率 = 頻率 / 2
```

有沒有其他方法？

計算升降頻率

升降

定義

計算升降頻率

sf

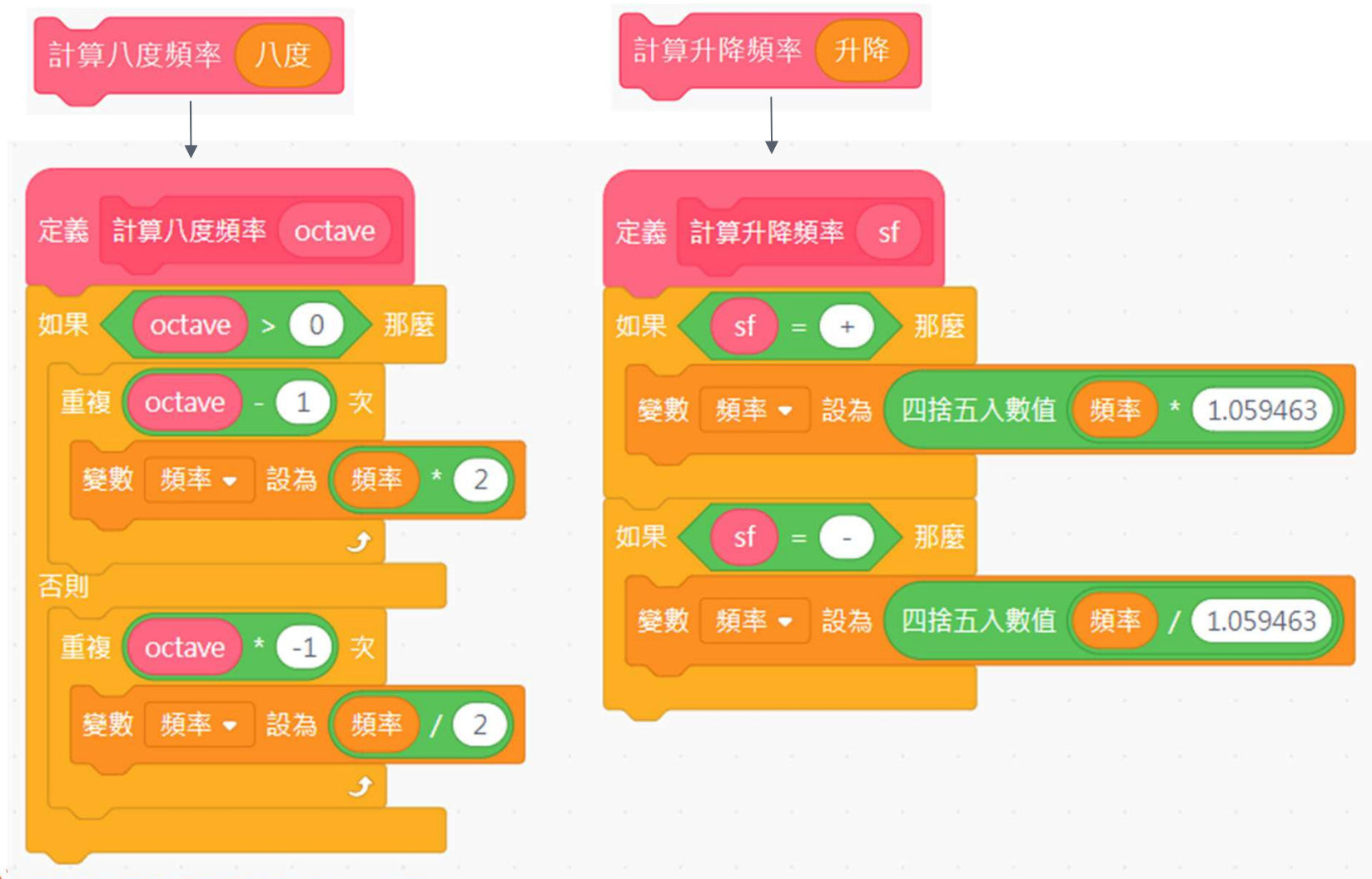
情境分析：

升降='+'代表升記號，頻率是原音的1.059463倍；
升降='-'代表降記號，頻率是原音的1/1.059463倍

演算法步驟：副程式計算升降音頻率(sf)

```
01 如果 sf = "+"
02     頻率 = 四捨五入(頻率 * 1.059463)
03 否則
04     如果 sf = "-"
05         頻率 = 四捨五入(頻率 / 1.059463)
```


樂曲演奏(三)副程式： 查出音符基頻、計算八度頻率、計算升降頻率



樂曲演奏(四)：播放樂曲

情境分析：播放樂曲時需要有頻率與時間，頻率從清單中取出後可以直接使用，但時間則需要將從清單中取出的節拍做進一步運算。

樂曲的速度會標示一個數字，例如180，代表每分鐘180拍，也就是每秒 $(180/60)$ 拍，每拍的時間就是 $1/(180/60)$ 秒，把這個數字當作加權，乘以每個音的節拍，就是那個音的演奏時間。

如果頻率=0，代表休止符，就等待休止符所佔的時間，否則就演奏頻率，時間則要轉化為毫秒(*1000)

演算法步驟：副程式播放樂曲

- 01 設定列號初值為1
- 02 設定速度初值為180
- 03 設定速度加權為 $1/(\text{速度}/60)$
- 04 重複執行直到列號=演奏頻率清單的長度
- 05 讀取演奏頻率清單中的頻率、演奏節拍清單中的節拍
- 06 如果頻率=0 /*休止符*/
- 07 等待速度加權*節拍
- 08 否則
- 09 蜂鳴器播放頻率，時間為速度加權*節拍*1000

樂曲演奏：主程式與播放樂曲副程式

